

и  $N_2$ , а точка  $N$  делит прямую  $N_1N_2$  на части, обратно пропорциональные массам (или объемам) исходных систем.

Уравнение (IX.3) соответствует известному из механики правилу рычага.

Аналогичным образом можно получить также следующие соотношения:

$$\frac{g_{N_1}}{g_N} = \frac{x_{AN} - x_{AN_2}}{x_{AN_1} - x_{AN_2}} = \frac{x_{BN} - x_{BN_2}}{x_{BN_1} - x_{BN_2}} = \frac{x_{LN} - x_{LN_2}}{x_{LN_1} - x_{LN_2}} = \frac{NN_2}{N_1N_2};$$

$$\frac{g_{N_2}}{g_N} = \frac{x_{AN_1} - x_{AN}}{x_{AN_1} - x_{AN_2}} = \frac{x_{BN_1} - x_{BN}}{x_{BN_1} - x_{BN_2}} = \frac{x_{LN_1} - x_{LN}}{x_{LN_1} - x_{LN_2}} = \frac{N_1N}{N_1N_2}.$$

Используя приведенные соотношения, можно по любым двум исходным точкам найти третью.

Второе свойство. Если при попарном смешении нескольких систем получается одна и та же система, характеризующаяся точкой  $N$ , то на треугольной диаграмме прямые, соединяющие точки попарно смешиваемых систем, пересекутся в точке  $N$ .

Так, если попарно смешать системы  $N_1$  и  $N_2$ ,  $N_3$  и  $N_4$ , которые образуют систему  $N$ , то прямые  $N_1N_2$  и  $N_3N_4$  пересекутся в точке  $N$  (рис. IX-6). При этом справедливо следующее соотношение:

$$g_{N_1} + g_{N_2} = g_{N_3} + g_{N_4} = g_N.$$

Третье свойство. Если разность количеств любых двух систем есть величина постоянная, то на треугольной диаграмме прямые, проходящие через соответствующие пары точек, характеризующие исходные системы, пересекутся в одной точке  $M$ .

Пусть имеются системы  $R_1$ ,  $R_2$  и  $R_3$ , которые при удалении из систем  $S_1$ ,  $S_2$  и  $S_3$  образуют одну и ту же систему  $M$  (рис. IX-7).

Согласно первому свойству можно записать:

$$g_{R_1} + g_M = g_{S_1}, \quad g_{R_2} + g_M = g_{S_2}, \quad g_{R_3} + g_M = g_{S_3}.$$

Откуда

$$g_{S_1} - g_{R_1} = g_{S_2} - g_{R_2} = g_{S_3} - g_{R_3} = g_M.$$

При этом точки  $S_1$ ,  $S_2$  и  $S_3$  делят соответствующие прямые  $R_1M$ ,  $R_2M$  и  $R_3M$  на части, обратно пропорциональные количествам соответствующих систем, т.е.

$$\frac{g_{R_1}}{g_M} = \frac{S_1M}{R_1S_1}; \quad \frac{g_{R_2}}{g_M} = \frac{S_2M}{R_2S_2}; \quad \frac{g_{R_3}}{g_M} = \frac{S_3M}{R_3S_3}.$$

Точка пересечения  $M$  может оказаться вне треугольной диаграммы (рис. IX-7, б), в этом случае изложенные выше соотношения остаются справедливыми, позволяя определить положения точек, характеризующих попарно вычитаемые (смешиваемые) системы. Однако в этом случае составы, отвечающие точке  $M$ , будут условными.